Notes on v6

FE enthusiast enthusiast

2025.09.08

课程概要

- 课程名: 微分流形与拓扑 (Honor)
- 周课时: 3
- 授课教师: 杨磊
- 给分方法:整理一学期课上的所有的笔记内容,最后提交,无考试
- 课程大纲: 我认为真包含于王作勤的微分流形讲义.

1 导论 2

Week 1: 2025/9/8

1 导论

我们在这门课中一般提到"流形",就指微分流形.

为什么要定义流形? 流形的概念来自于 Riemann,他发现对 Riemann 面,其洞数等于微分形式空间的维数. 再比如,Gauss 在研究积分时,发现积分 $\int_0^z \frac{\mathrm{d}x}{\sqrt{1-x^4}}$ 的反函数定义在轮胎面上.

如果我们把光滑函数 C^{∞} 替换成更好的函数 C^{ω} 或者多项式,就定义出了复流形和代数簇,所以从某种角度上这也是复几何和代数几何的先导课.

Definition 1.0.1. M 是一个微分流形, 若它满足:

- (i) M 是拓扑空间;
- (ii) M 由一族对 $\{(M_{\alpha}, \phi_{\alpha})\}$ 给出;
- (iii) M_{α} 是一族开集,它覆盖 M,即

$$\bigcup_{\alpha} M_{\alpha} = M.$$

 ϕ_{α} 是从 M_{α} 到 \mathbb{R}^{n} 中开集 O_{α} 的同胚映射 $\phi_{\alpha}: M_{\alpha} \to O_{\alpha}$.

(iv) 任给 M_{α}, M_{β} 使得 $M_{\alpha} \cap M_{\beta} \neq \emptyset$ 则 $\phi_{\beta} \circ \phi_{\alpha}^{-1} : \phi_{\alpha}(M_{\alpha} \cap M_{\beta}) \to \phi_{\beta}(M_{\alpha} \cap M_{\beta})$ 作为 \mathbb{R}^{n} 的子集上的映射是 C^{∞} 的.

称满足 (ii)(iii)(iv) 的族 $\{(M_\alpha,\phi_\alpha)\}$ 为**坐标卡集** (atlas) ,每个 (M_α,ϕ_α) 称为坐标卡 (charts) .

如果把 (iv) 中的 C^{∞} 改为其它性质如 C, C^{ω} , 多项式, 就就能得到(拓扑)流形,复流形,代数簇的定义. 我们为了得到一些"更好"的流形,也可以在其中加一些定义.

我们需要给出这个定义的有效性,即它确实把我们想要的东西定义成了微分流 形.

Example 1.0.2 (S^1 是流形). 首先把 S^1 参数化为 $\{(x,y): x^2 + y^2 = 1\}$. 构造两个 坐标卡 (M,f) 和 (N,g),分别是

$$f^{-1}:(0,2\pi)\to S^1,\quad \theta\mapsto(\cos\theta,\sin\theta)$$

 $g^{-1}:(-\pi,\pi)\to S^1,\quad \theta\mapsto(\cos\theta,\sin\theta).$

 $f^{-1}(0,2\pi)$ 在 S^1 中的像为 $S^1-\{(1,0)\}$,而 $g^{-1}(-\pi,\pi)$ 在 S^1 中的像为 $S^1-\{(-1,0)\}$,从而

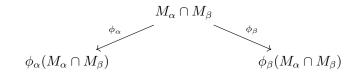
$$M = S^1 - \{(1,0)\}, \quad N = S^1 - \{(-1,0)\}.$$

1 导论 3

显然 f,g 均是同胚,而 $g \circ f^{-1}$ 是 $(0,2\pi) \to (-\pi,\pi)$ 的 C^{∞} 映射,所以 $S^1 = M \cup N$ 满足流形的所有定义.

有了这个例子之后,我们可以看微分流形 M 一般所具有的性质.

- (i),(ii),(iii) 导致 *M* "局部来看就是欧氏空间", 比如 S¹ 在每个点附近来看都像 ℝ¹, 但是整体不和 ℝ¹ 同胚 (这是需要证明的).
- (iv) 性质被称为**相容性**,即 $M_{\alpha} \cap M_{\beta}$ 有两种参数化方式



下面一行的两个空间都落在 \mathbb{R}^n 中, $\phi_\beta \circ \phi_\alpha^{-1}$ 就是 \mathbb{R}^n 中的一个**转移函数**. \mathbb{R}^n 中多元微积分是一种局部性质,我们关心的则是它拉回到流形 M 后所导致的结果.

上面的定义中出现了 n,我们经常谈论"维数"的概念,流形 M 的维数就定义为上面的 n. 但是这个定义存在一个问题: n 未必是良定义的,至少我们需要证明 \mathbb{R}^n 的维数为 n 这件事是良定义的(注意到在 Vec 中这是容易证明的,在 Top 中更难以说明),这被称为维数的**拓扑不变性**.

Proposition 1.0.3. \mathbb{R}^1 和 \mathbb{R}^2 之间不存在同胚.

Proof. 假设存在同胚 $\alpha: \mathbb{R}^1 \to \mathbb{R}^2$,把 \mathbb{R}^1 去掉一点(比如说 0),剩下的区域 $\mathbb{R}-\{0\}$ 是不连通的. 但是 \mathbb{R}^2 去掉任何一点 $\alpha(0)$ 仍然是连通的.

从不连通空间到连通空间的同胚不存在,所以
$$\alpha$$
 不存在.

Remark. 事实上这是因为 π_0 是拓扑不变量. 根据 $\pi_n(S^n) \cong \mathbb{Z}$,我们可以说明更高维的维数拓扑不变性.

(i) 中的空间的定义太广泛,为了使其更加**简单**,我们凑够现在开始,要求 M 是 Hausdorff 空间. (定义中不用 Hausdorff 是为了定义的广泛性,可以直接修改得到其它的定义)

我们还需要度量空间的定义. 对一个度量空间,度量球 $S_x(\varepsilon) = \{y : d(x,y) < \varepsilon\}$ 可以诱导出 M 上的拓扑.

Example 1.0.4 (Riemann 流形). 度量张量 (g_{ij}) 刻画了 x 与 x + dx 之间的距离:

$$\mathrm{d}s^2 = \sum g_{ij} \, \mathrm{d}x^i \, \mathrm{d}x^j.$$

定义一条曲线 C 的长度为

$$L_{ab}(C) = \int_{a}^{b} g_{ij} \frac{\mathrm{d}x^{i}}{\mathrm{d}t} \cdot \frac{\mathrm{d}x^{i}}{\mathrm{d}t} \,\mathrm{d}t.$$

1 导论 4

然后定义

$$d(a,b) = \inf_{C(t)} L_{ab}(C).$$

可以证明此时 M 构成一个度量空间.

我们都知道在 \mathbb{R}^3 中可以构建环面,或者说可以在 \mathbb{R}^3 中将环面参数化;但是我们还有一种建构环面的方式:即 $T^2=S^1\times S^1$. 从拓扑上来说,这两这没有任何区别,但是从这两种定义上可以赋予 T^2 两种不同的度量. 直观上来说, $T^2\subset\mathbb{R}^3$ 是弯的,但是 $T^2=S^1\times S^1\subset\mathbb{R}^2\times\mathbb{R}^2$ 是平的.